

# PARÂMETROS PARA CFW 08

Parâmetro	220v			380v			440v			Função
	1,0HP	1,5HP	2,0HP	1,0HP	1,5HP	2,0HP	1,0HP	1,5HP	2,0HP	
P000	5	5	5	5	5	5	5	5	5	Habilitar alteração de parâmetros no inversor
P202	2	2	2	2	2	2	2	2	2	Controle Vetorial Sensorless
P399	80,5	82,8	84,3	80,5	82,8	84,3	80,5	82,8	84,3	Rendimento do motor (plaqueta)
P400	220	220	220	380	380	380	440	440	440	Tensão nominal do motor (plaqueta)
P401	3,12	4,4	5,87	1,81	2,55	3,4	1,56	2,2	2,93	Corrente nominal do motor (plaqueta)
P402	1710	1730	1710	1710	1730	1710	1710	1730	1710	Velocidade nominal do motor (plaqueta)
P403	60	60	60	60	60	60	60	60	60	Frequencia nominal do motor (plaqueta)
P404	5	6	7	5	6	7	5	6	7	Potência nominal do motor (plaqueta)
P407	0,8	0,79	0,8	0,8	0,79	0,8	0,8	0,79	0,8	Fator de potência do motor (plaqueta)
P408	1	1	1	1	1	1	1	1	1	Auto-Ajuste, aguardar até terminar (Deixar a porta fechada)
P409	4,05	2,1	1,57	12,1	6,3	2,95	16,2	8,4	6,3	Resistencia do Estator
P100	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	Tempo de Aceleração
P101	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	Tempo de Desaceleração (sem D15 habititado colocar 0,7)
P102	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	1,5	Tempo de Aceleração 2ª rampa
P103	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	Tempo de Desaceleração 2ª rampa
P124	60	60	50	60	60	50	60	60	50	Velocidade de Abertura
P125	30	30	30	30	30	30	30	30	30	Velocidade de Fechamento
P126	101	10	10	10	10	10	10	10	10	Velocidade de Redução de Abertura
P127	10	10	10	10	10	10	10	10	10	Velocidade de Redução de Fechamento
P134	70	70	60	70	70	60	70	70	60	Frquência Máxima
P151	410	410	410	820	820	820	820	820	820	Atuação da Regulação da Tensão do Circuito Intermediário
P156	3,74	5,28	7,04	2,17	3,06	4,08	1,87	2,64	3,52	Corrente de Sobrecarga do Motor (1,2 x P401)
P169	10,9	10,9	10,9	6,4	6,4	6,4	6,4	6,4	6,4	Corrente Máxima de Saída (1,5 x P295)
P178	100	100	100	100	100	100	100	100	100	Fluxo Nominal
P219	6	6	6	6	6	6	6	6	6	Início de Redução da Frequência de Chaveamento***
P221	6**	6**	6**	6**	6**	6**	6**	6**	6**	Seleção da Referência de Velocidade Local (Aparece E14)
P222	6**	6**	6**	6**	6**	6**	6**	6**	6**	Seleção da Referência de Velocidade Remoto (Aparece E14)
P229	1	1	1	1	1	1	1	1	1	Seleção de Comandos = Bornes
P235	3	3	3	3	3	3	3	3	3	Habilita entrada digital D15 p/ NPN
P263	8**	8**	8**	8**	8**	8**	8**	8**	8**	Função Digital 1 - Avançar (Aparece E14)
P264	8**	8**	8**	8**	8**	8**	8**	8**	8**	Função Digital 2 - Retorno (Aparece E14)
P265	7**	7**	7**	7**	7**	7**	7**	7**	7**	Função Digital 3 - Multispeed (Aparece E14)
P266	7**	7**	7**	7**	7**	7**	7**	7**	7**	Função Digital 4 - Multispeed (Aparece E14)
P267	6	6	6	6	6	6	6	6	6	Função Digital 5 - 2ª Rampa (Jumper Borne 3 p/ 6 Inversor) = 11 Desabilita
P277	3	3	3	3	3	3	3	3	3	Para Motor sem Freio
	5	5	5	5	5	5	5	5	5	Para Motor com Freio (Padrão)
P290	3,12	4,4	5,87	1,81	2,55	3,4	1,56	2,2	2,93	Corrente Ix
P295	308	308	308	305	305	305	305	305	305	Corrente Nominal do Inversor

\*\* Sempre que o E14 aparece na configuração dos parâmetros (P221, P222, P263, P264, P265 e P266) basta ignorar a mensagem e prosseguir com o ajuste. Se aparecer E14 após o Auto Ajuste, verifique se a ligação do motor está correta e se não há falta de fase e após isso refaça a parametrização voltando os valores de fábrica conforme Observação abaixo).

\*\*\* Para sensor Indutivo colocar P219 em 0 (zero)

Obs.: O parâmetros que não estão nesta lista devem permanecer com valores de fábrica, para voltar todos os parâmetros para valor de fábrica ajustar P204 com valor 5 e em seguida efetuar os ajustes de parâmetro conforme tabela acima.

Erro	Significado
E00	Sobrecorrente (corrente alta) ou Curto-circuito
E01	Sobretensão (tensão alta) no circuito intermediário
E02	Subtensão (tensão baixa) no circuito intermediário
E04	Sobretemperatura (temperatura alta) no dissipador e/ou no circuito do inversor
E05	Sobrecarga na saída (motor fraco ou parâmetro 156 desajustado)
E06	Erro externo
E08	Erro na CPU
E09	Erro na memória do programa
E10	Erro da função copy
E14	Erro na rotina de auto-ajuste
E22, E25, E26 e E27	Falha na comunicação serial
E24	Erro de programação (parâmetros inconsistentes)
E28	Erro de estouro de watchdog da serial
E31	Falha da conexão da HMI
E32	Sobretemperatura do motor (PTC externo)
E41	Erro de auto-diagnose